



MSC NASTRAN'DA SONLU ELEMAN MODEL KONTROL YÖNTEMLERİ

HAZIRLAYAN

Ömer ALAN Yapısal Analiz Mühendisi

Yayın Tarihi: 31.05.2022

Sonlu elemanlar metoduyla yapılacak analizlerde, modellerinin matematiksel doğruluğunu kontrol etmek amacı taşıyan bir dizi kontrol yöntemi mevcuttur. Bu kontrol yöntemleri, analiz modellerinin fiziksel temsil kabiliyeti ve matematiksel olarak uygunluğunun denetlenmesi açısından hayati önem taşır. Bu doküman, hatalı modellerin nasıl tespit edileceğini ve bu durumların MSC Nastran ve Patran yardımıyla nasıl düzeltebileceğini içermektedir.

1. EQUIVALANCE KONTROLÜ

Analiz için kullanılacak sonlu eleman ağında, duplike node bulunmaması gerekir. Bu tip hatalar analiz modelindeki fiziksel bütünlüğü ve devamlılığın ihlaline sebep olur. Çakışık node'lar ve mesh crack, yapısı itibariyle görülmesi, fark edilmesi oldukça zor olan hatalardır. Patran, EQUIVALANCE aracıyla bu hataların tespitini ve düzeltilmesini sağlar. Modelin bütünlüğü ve devamlılığı kontrol edilirken EQUIVALANCE aracı mutlaka kullanılmalıdır.

pplication Panel		ТТ		П	Г		
Finite Elements		++					
Action: Equivalence Object: All Method: Tolerance Cube							
Node Id Options:		++	+	\vdash	+	\square	-
Retain lower node id *		++	+	H	+		F
Collapsed Node Options:	-	66	in r		4	50	¥
Allow Tolerance Reduction *	14	¥Ψ	1	m	r	\sim	r
Nodes to be excluded		##	+	Ħ	F		
Contact Body Integrity Equivalencing Tolerance		\square					
0.005		++	+	\vdash	+	\square	┝
Element Boundary Verify		++	+	\vdash	+	\vdash	┝
Display Type Free Edges Free Faces							
		++	+	\vdash	+	\vdash	┝
Verify Reset							
Preview Nodes		\square					
Preview Peret		++	+	m-	+	\vdash	-
Reset		++	+	\vdash		\square	
(tests							

Görsel 1 – MSC Patran Equivalance Aracı ve Ön İzleme Görünümü







2. SERBEST KENAR KONTROLÜ

MSC Patran, sonlu elemanlar ağındaki açık kenara sahip elemanları renklendirerek vurgulayabilir. Patran'ın bu yeteneği, kullanıcılara bir model kontrol yöntemi imkânı sunmaktadır. Serbest kenar (Free Edge) kontrolü yapılarak analiz modelinin üzerindeki açıklıkların, elemanların arasındaki boşlukların kontrolü sağlanabilir ve var olması gereken açık kenarlardan farklı açık kenarların, eksik elemanların tespiti kolay bir şekilde yapılabilir. Serbest kenar kontrolü, "Verify" isimli araç yardımıyla yapılmaktadır. Aynı zamanda farklı yüzeyleri birleştiren kenarların da serbestliği bu araç yardımıyla kontrol edilebilir. Serbest kenar kontrolü, equivalance kontrolü ile bağlantılı bir kontrol yöntemi olarak düşünülebilir.



Görsel 2 – Serbest Kenar Kontrolü Aracı ve Örnek Görünümü

3. ELEMAN NORMALLERİNİN KONTROLÜ

Analiz modelinde aynı parçalar üzerindeki elemanların normallerinin farklı yönlerde olması modelleme sırasında hatalara neden olabilir. Bu hatalar başlıca aşağıdaki şekilde sıralanabilir:

- offset kullanımında oluşabilecek kalınlık uyuşmazlığı,
- yayılı yük girdilerinde yükün yönünün farklı girilmesi,
- top-bottom layer (Z1-Z2) bölgelerindeki düzensizlik

Bu nedenle eleman normalleri kontrol edilmeli ve aynı olmalarına dikkat edilmelidir. Eleman normalleri MSC Patran programında "Verify" aracı yardımıyla kolay bir şekilde görselleştirilebilmektedir ve "Modify" aracı yardımıyla kolay bir şekilde düzeltilebilmektedir.



www.bias.com.tr



Nastran[®] Patran[®]

Finite Elements		
Action: Verify		
Object: Element •		
Test: Normals		
Display Control Color Code Elements Draw Normal Vectors	Application Panel	1
Test Control	Finite Elements	
Display Only	Action: Modify	
	Object: Element 🔻	
	Method: Reverse	
Fringe Attributes	Element List	
Reset Graphics		
Apply	-Apply-	

Görsel 3 – Eleman Normallerini Görselleştirme ve Değiştirme Örneği

4. EPSİLON DEĞERİNİN KONTROLÜ

Analizin error'suz tamamlanması başarılı bir analizin yapıldığı anlamına gelmez. Analiz yapıldıktan sonra da model kontrolü yapılabilir. Bu tür model kontrol yöntemlerinden birisi de Epsilon değerinin kontrolüdür. Epsilon değeri lineer-statik analizlerde yuvarlama hatasından kaynaklı nümerik hatalardır. Epsilon değeri, analizin çözüm dosyasıyla verilen dosyalar arasında F06 dosyasına kaydedilir ve aşağıdaki formüllerle hesaplanır. Epsilon değeri sıfıra ne kadar yakınsa nümerik hata o kadar azdır. Epsilon değerinin E-9'dan küçük bir sayı olması beklenir. E-9'dan büyük Epsilon değerine sahip analizler güvenilirlik açısından zayıftır.

$$K \times u = P$$
 $\Delta P = K \times u - P$ $\varepsilon = \frac{u^T \times \Delta P}{u^T \times P}$



Görsel 4 – F06 Dosyası İçerisindeki Epsilon Değeri Örneği







5. BİRİM YER DEĞİŞTİRME KONTROLÜ

Modelin bütünlüğünü ve devamlılığı kontrol etmek amacıyla, birim yer değiştirme kontrolü kullanılabilir. Bu yöntemde, sonlu elemanlar ağına ait herhangi bir node üzerine sırasıyla, X, Y ve Z yönünde 1'er birimlik enforced motion yükü verilir. Modelin tepkisi olarak da yine sırasıyla X, Y ve Z yönünde 1'er birimlik deplasman değerleri okunmalıdır. Bu deplasman, model üzerinde bütünsel olarak gerçekleşmelidir. Hiçbir elemanda aykırı bir deplasman değeri görülmemelidir.



Görsel 5 –Bir Birimlik Yer Değiştirme Kontrolü Örneği

Aynı zamanda F06 dosyasının OLOAD çıktısı bölümünde, X, Y ve Z ekseninde toplam yük sıfır olmalıdır.

0					OLOAD RE	SULTANT			
st	BCASE/	LOAD							
DØ	REA ID	TYPE	Tl	T2	T3	R1	R2	R3	
0	1	FX	0.000000E+00				0.000000E+00	0.000000E+00	
		FY		0.000000E+00		0.000000E+00		0.00000E+00	
		FZ			0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00		
		MX				0.000000E+00			
		MY					0.000000E+00		
		MZ						0.00000E+00	
		TOTALS	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	
0	2	FX	0.000000E+00				0.000000E+00	0.00000E+00	
		FY		0.000000E+00		0.000000E+00		0.00000E+00	
		FZ			0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00		
		MX				0.000000E+00			
		MY					0.000000E+00		
		MZ						0.000000E+00	
		TOTALS	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	
0	3	FX	0.000000E+00				0.000000E+00	0.00000E+00	
		FY		0.000000E+00		0.000000E+00		0.000000E+00	
		FZ			0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00		
		MX				0.000000E+00			
		MY					0.000000E+00		
		MZ						0.00000E+00	
		TOTALS	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	0.000000E+00	
1	MSC NA	STRAN JOB	CREATED ON 01	-SEP-21 AT 14.	27:19	SE	DTEMBED 1. 2	1021 MSC Nastran	8/ 4/20
- ·	110-0 - 1470	origin oop	CREATED ON 01	-our-or hi it.		25		The Hereit	0/ 1/60
21									0000.00

Görsel 6 – Örnek F06 Dosyası OLOAD Çıktısı Kontrolü





6. BİRİM İVME KONTROLÜ

Modelin statik davranışının tutarlılığını kontrol etmek amacıyla birim yer çekimi kontrolü yapılabilir. Bu yöntemde model, bir node üzerinden bütün serbestlik derecelerinde uzaya sabitlenir. Modele X, Y ve Z yönlerinde birim ivme yükü tanımlanır ve analiz bu şekilde gerçekleştirilir. Analiz sonucunda F06 dosyasının OLOAD kısmında X, Y ve Z yönünde aynı kuvvet değerleri okunması beklenir. Eğer farklı kuvvet değerleri okunuyorsa model üzerinde bir hata yapılmış olması muhtemeldir.



Görsel 7 – Örnek F06 Dosyası OLOAD Çıktısı Kontrolü

7. MODAL ANALİZ KONTROLÜ

Model kontrolü yapmanın farklı bir yolu da modal analiz yapmaktır. Model, hiçbir sınır koşuluna maruz bırakılmadan, doğal frekansları hesaplanmak üzere modal analize tabii tutulur. Analizden sonra F06 dosyası incelenir ve dosyanın içinde REAL EIGENVALUES kısmında CYCLES sütunu incelenir. Bu sütunda modelin normal modları sırasıyla listelenmiştir. Bu analiz sonucunda modelden beklentimiz, ilk altı modunun sıfıra çok yakın değerler olmasıdır. Model, altı serbestlik derecesinde deforme olamadan hareket edecektir. Bu durum "Rigid Body Motion" ismiyle de bilinir. Model içinde bağlantısı olmayan elemanlar varsa altıdan fazla sayıda sıfıra yakın mod görülebilir.

				REAL EIGE	NVALUES		
MOD	E	EXTRACTION	EIGENVALUE	RADIANS	CYCLES	GENERALIZED	GENERALIZED
NO		ORDER				MASS	STIFFNESS
	1	1	-5.071633E-07	7.121540E-04	1.133428E-04	1.000000E+00	-5.071633E-07
	2	2	-2.151355E-07	4.638270E-04	7.382036E-05	1.000000E+00	-2.151355E-07
	3	3	-1.753797E-07	4.187836E-04	6.665148E-05	1.000000E+00	-1.753797E-07
	4	4	-1.181033E-07	3.436617E-04	5.469545E-05	1.000000E+00	-1.181033E-07
	5	5	-8.736970E-08	2.955837E-04	4.704360E-05	1.000000E+00	-8.736970E-08
	6	6	9.592623E-08	3.097196E-04	4.929340E-05	1.000000E+00	9.592623E-08
	7	7	7.258765E+06	2.694209E+03	4.287968E+02	1.000000E+00	7.258765E+06
	8	8	1.573491E+07	3.966726E+03	6.313240E+02	1.000000E+00	1.573491E+07







8. ELEMAN KALİTESİ KONTROLÜ

Eleman kalitesi, analiz sonuçlarının güvenilirliği açısından çok önemlidir. Eleman kalitesi kenarların birbirine göre açısı ve uzunluklarının oranı gibi birçok farklı yaklaşımla değerlendirilir. MSC Patran ve MSC Nastran bu değerlendirmeleri otomatik olarak yapabilmektedir. İdeal elemanlar, eşit kenar uzunluklarına ve eşit köşe açılarına sahip burulma içermeyen elemanlardır. Bu ideal durum her zaman sağlanamamaktadır. Buna karşın eleman kalitesi ölçütlerinde kabul edilebilir aralıklar mevcuttur.



Görsel 8 – Başlıca Eleman Kalitesi Ölçütleri ve Limitleri

Aşağıdaki resimde, MSC Patran kullanarak bahsedilen ölçütlerin nasıl kontrol edilebileceği yer almaktadır.









*

Yukarıda bahsedilen kalite kontrollerinin yapılması için BDF dosyası içinde "GEOMCHECK" komutu kullanılır. Bu komutla beraber, eleman kalitesi değerleri F06 doyasına yazdırılır. Default kalite aralıklarının yanında kullanıcıya da aralık belirleme imkânı sunulur. Detaylı bilgi için Quick Reference Guide dokümanının ilgili bölümü incelenebilir.

**	USER INFORMATION FINITE ELEMENT O TEST TOLEBANCE L "++++" FOR TE "IGNR" FOR TE "WARN" FOR TE "EATL" FOR TE	N MESSAGE 7555 SEOMETRY CHECK IMITS ARE IDE EST RESULTS EX EST RESULTS EX EST RESULTS EX EST RESULTS EX	(GMTSTD) RESULTS EXCEED NTIFIED BY ONE CEEDING TOLERAN CEEDING TOLERAN CEEDING TOLERAN CEEDING TOLERAN	TOLERANCE OF THE FOLL CES. INFOR CES. INFOR CES. INFOR CES. SEVER	LEVELS FOR THE FO OWING FLAGS PLACE MATIONAL ONLY. F MATIONAL ONLY. F MATIONAL ONLY. F E ERROR. F E ERROR. F	DLLOWING ELEMEN ED TO THE RIGHT PROBLEM SOLUTIO PROBLEM SOLUTIO PROBLEM SOLUTIO PROBLEM SOLUTIO	TS. METRIC VAL OF THE METRIC N CONTINUES. N CONTINUES. N CONTINUES. N TERMINATES.	UES THAT EXCEE VALUE. (DEFAULT FLAG)	D
	ELEMENT TYPE BAR BEAM QUAD4 TRIA3	E L SKEW ANGLE N/A N/A 0 6	E M E N T G TOTAL ASPECT/ TAPER RATIO N/A N/A 277 N/A	E O M E T NUMBER OF MINIMUM INTER. ANG N/A 9 N/A	R Y T E S T TIMES TOLERANCES MAXIMUM LE INTER. ANGLE N/A 68 0	R E S U L T S WERE EXCEEDED SURFACE/FACE WARP FACTOR N/A N/A 93 N/A	S U M M A R Y OFFSET RATIO 0 N/A N/A	EDGE POINT LENGTH RATIO N/A N/A N/A N/A	JACOBIAN DETERMINANT N/A N/A N/A N/A
	N/A IN TH FOR ALL E QUAD4 QUAD4 QUAD4 QUAD4 TRIA3	HE ABOVE TABLE ELEMENTS WHERE ELEMENT ID ELEMENT ID ELEMENT ID ELEMENT ID ELEMENT ID	INDICATES TES GEOMETRY TEST 172017 PRODUCE 193098 PRODUCE 272017 PRODUCE 25034 PRODUCE 258748 PRODUCE	IS THAT ARE RESULTS HA D LARGEST D SMALLEST D LARGEST D LARGEST D SMALLEST	NOT APPLICABLE VE EXCEEDED TOLE TAPER RATIO INTERIOR ANGLE INTERIOR ANGLE WARP FACTOR SKEW ANGLE	TO THE ELEMENT RANCES, OF 0.91 OF 19.37 OF 173.46 OF 0.09 OF 6.69	TYPE AND WERE (TOLERANCE = (TOLERANCE = (TOLERANCE = (TOLERANCE =	0.50). 30.00). 150.00). 0.05). 10.00).	

Görsel 10 – F06 Dosyasında Eleman Kalite Kontrolü Çıktısı Örneği

9. PARAM AUTOSPC KONTROLÜ

AUTOSPC kartı, modeldeki tüm node'ların tekilliğini test eder ve test sonucunu F06 dosyasındaki Grid Point Singularity Table isimli tabloya kaydeder. Bu kart aynı zamanda katılığı sıfır veya sıfıra çok yakın olan node'lardaki serbestlik derecelerini sınırlandır. Bu sınırlandırma modelleme hatalarını gizleyebilir. Default olarak aktif olan bu kartın BDF dosyası üzerinden kapatılması önerilmektedir. Detaylı bilgi için Quick Reference Guide dokümanındaki ilgili bölüm incelenebilir.

	G	RID P	ο і	ΝΤ	sі	Ν	GI	UL	A	R	I.	гγ	ТА	в	LΕ			
POINT	TYPE	FAILED		STIFFN	IESS		-	OI	D	US	5ET			1	VEW U:	SET		
ID		DIRECTION		RATI	0		EX	CLUS	SIV	Έ	ហ	NOIN	ΕX	CLI	JSIVE	UNIO	N	
1001	G	1		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1001	G	2		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1001	G	3		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1001	G	4		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1001	G	5		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1001	G	6		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1002	G	4		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1002	G	5		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*
1002	G	6		0.00E4	-00				в			F			SB	:	3	*

Görsel 11 – F06 Dosyasında Grid Point Singularity Table Çıktısı Örneği

